

지역혁신클러스터사업 (모빌리티 혁신제품 시험평가 지원 사업)

신청 시기	상시신청(~2026. 11. 15.)		
신청 방법	이메일 또는 현장접수		
지원 대상	대구국가혁신융복합단지내 모빌리티제품 관련 중견중소 기업		
지원 내용	국내 및 국제 규격의 모빌리티 분야 시험·평가, 테스트 관련 직접 기술지원 추진		
	- KOLAS/규격/비규격인증 및 시험평가 * KC시험의 경우 유상지원 - KOLAS/KC/규격/비규격디버깅 및 기술지원 - 시험방법 개발지원 - 기술고도화 지원 - 기타 시험평가 및 기업협력수행		
	성능	환경 및 신뢰성	전자기적합성
	- KS B 7302~4, 11 - IEC/ASTM 62885-7 - KS B ISO 9283:1998 - KS X 3271(부속서 A, B, C)	- IEC 60068-2-1, 2, 11, 14, 30, 38, 78 - KS C IEC 60068-2-1, 2, 11, 14, 30, 38, 78 - KS C IEC 60529 - KS R 1034 - IEC 61508-3(표 B.1) - ISO 26262-6(표 6)	- CISPR 11, 14-1, 2, 32, 35 - IEC 61000-4-2~11 - IEC 61000-6-1~4 등 민수/KC 규격
지원 한도	기업별 최대 5백만원 / 시험항목별 최대 3백만원 * 지원예산 소진 시 지원 마감		
사업 신청 절차	사전 협의 ▶ 사업 신청 및 선정 ▶ 수정사업 계획서 제출 ▶ 서비스 진행 시험협의		

◆ 시험·분석



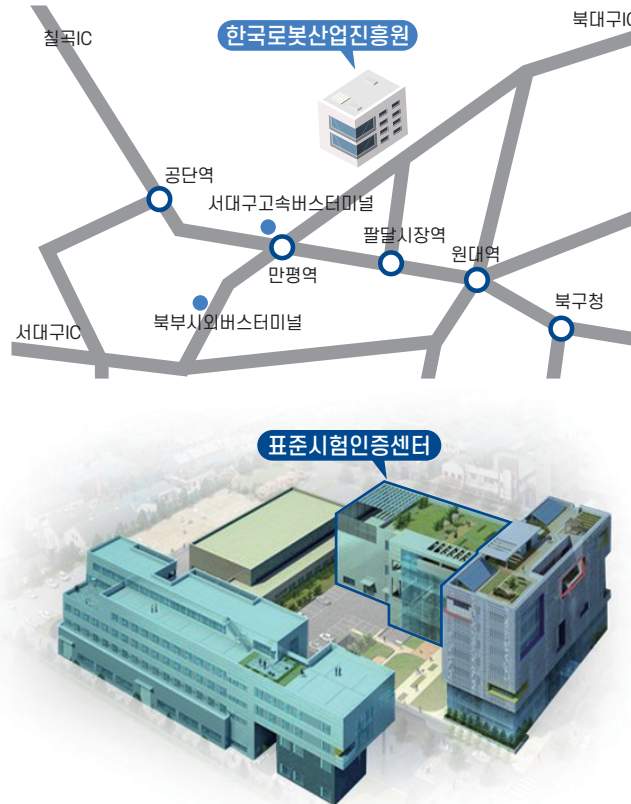
◆ 장비이용



▶ 문의 : 우연경 선임 / 053-210-9562 / yk1201@kiria.org

오시는 길

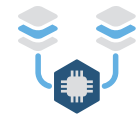
(41496) 대구광역시 북구 노원로 77(노원동 3가)
한국로봇산업진흥원 표준시험인증센터



시험 문의

성능	시험평가팀 이태희 팀장 053-210-9551 / thlee@kiria.org
환경 및 신뢰성	시험평가팀 이상석 책임 053-210-9553 / lucky@kiria.org
전자기적합성(EMC), 전자파 특성	시험평가팀 김근철 책임 053-210-9560 / kskim@kiria.org
소프트웨어	시험평가팀 한성민 선임 053-210-9557 / smhan@kiria.org

시험·분석 신청 위치
첨단로봇 실증지원 디지털
플랫폼 (kiria.org/rp)



지역혁신클러스터육성 사업

모빌리티 혁신제품 시험평가 지원사업

시험·기술지원 비용 전액지원



한국로봇산업진흥원

KOREA INSTITUTE FOR ROBOT INDUSTRY ADVANCEMENT

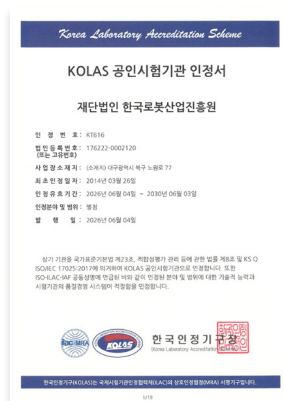
국제공인시험기관(KOLAS) 및 방송통신기자재 적합성평가 지정시험기관(KC)으로 국내 로봇 산업의 기술 경쟁력 강화에 기여하고 있습니다.

◆ KOLAS 인정범위

- KS B 7311 바퀴형 이동로봇
- KS B ISO 9283 산업용 매니퓰레이팅 로봇
- KS C IEC 60529 방수/분진 시험
- KS C IEC 60068-2-1/2-2/11/14/30 내한성/내열성 시험
- CISPR 11, CISPR 25 등 전자파적합성(EMC)
- KS R ISO 26262-6(표 6), KS C IEC 61508-3(표 B.1) 소프트웨어
- KS B 7302 교구용 로봇
- KS B 7303 건식 가정용 청소로봇
- KS B 7304 교육보조로봇

◆ KC 인정범위

- KS C 9811 산업, 과학, 의료
- KS C 9814-1, KS C 9814-2 가정용 전기기기
- KS C 9832, KS C 9835 멀티미디어기기
- KS C 9610-6-1, KS C 9610-6-3 주거, 상업 및 경공업 환경
- KS C 9610-6-2, KS C 9610-6-4 산업환경
- KS R 1034 자동차 부품 진동



KOLAS 인정서 표지



KC 지정서

1. 성능 신뢰성 검증 지원

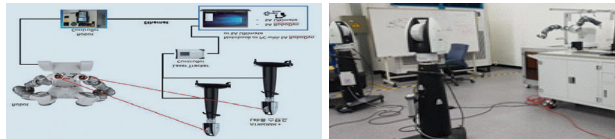
반복정밀도, 복합 주행성능, 측정 등 제품의 신뢰성 평가를 통해 모빌리티 제품의 성능 및 신뢰성 검증

이동성 평가



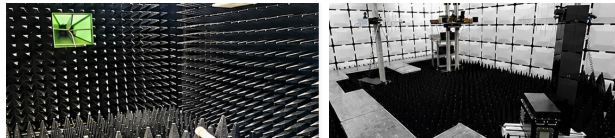
이동성, 안전성, 평지 및 비정형 구간의 주행 성능, 경사로 주행 성능 시험 관련 제품 신뢰성 평가

포즈 특성 시험



위치데이터를 측정하여 위치, 정확도, 반복정밀도, 로봇 구동속도 등의 성능 평가

무선통신 특성 시험



- 불요복사파 방사(RSE) 성능 검증
- 통신모듈의 통신 주파수 대역에 대한 간섭 및 영향성 평가를 위한 불요복사파 측정
- 안테나 방사성 송수신 성능(Sub-6GHz/mmWave CART OTA) 검증
- Sub-6GHz/mmWave 대역에서 안테나의 방사 특성과 송수신 성능을 OTA 환경에서 검증

3. 전자기 적합성 평가 지원

전자기파에 의한 간섭, 장애, 내성 등 전자기 적합성 평가를 통해 안전 인증 기준에 부합하는 제품 설계 및 품질 기술 확보

모빌리티 제품 전자기 적합성 평가



- 전기/전자기적 안전 관련 기술개발, 기술고도화, 시험평가 지원
- CE, RE, ESD, RS, EFT/BURST, SURGE, CS, V-dip 등의 전자기적합성 평가 기술지원
- 방송통신기자재 등의 적합성 평가(전자파 KC)를 위한 디버깅 지원

2. 소프트웨어 신뢰성 평가 지원

IEC 61508-3, ISO 26262-6 기능 안전 표준 기반의 코딩규칙 및 취약점검을 통한 소프트웨어 생명 주기에 따른 확인 및 검증

로봇 소프트웨어 신뢰성 평가 시스템 SW 정적/동적분석 평가 시스템



- 기능 안전 표준 기반의 소프트웨어 생명 주기에 따른 확인 및 검증을 위한 로봇 소프트웨어의 신뢰성 시험 지원
- KS C IEC 61508 전기/전자/프로그램 가능한 전자장치 안전 관련 시스템의 기능안전성 점검
- KS B ISO 13849 제어시스템의 안전 관련 부품 표준 내 로봇소프트웨어 신뢰성 평가 및 검증

4. 환경시험 평가 지원

실환경 기반 복합 내환경 평가방법 개발 및 방수, 분진, 온·습도, 염수시험, 진동 등 내환경성 평가를 통해 내구성과 성능을 유지하는 장기적인 환경 신뢰성 확보

모빌리티 제품 내환경 시험



- 내환경 기반 고유 기능 수행을 위한 성능검증을 위해 저온, 고온, 온도급변, 온습도, 먼지, 방수, 염수분무, 열 사이클, 진동시험 등 환경 신뢰성 시험 지원
- 모빌리티 부품의 사용환경을 고려한 내환경성 검증